 Arriverez-vous à poser le rover Perseverance sur Mars ?

Le rover Perseverance s'est posé avec succès sur la planète Mars le 18 février 2021 au fond du cratère Jezero. Lors de la dernière étape de son atterrissage, le rover Perseverance était soutenu par 3 câbles à l'étage de descente nommé "Sky Crane" (grue du ciel). L'étage de descente contrôlait sa trajectoire grâce à des rétrofusées.

Un programme Python a été écrit pour simuler cet atterrissage. Il permet de piloter l'étage de descente en allumant ou en éteignant ses rétrofusées. Cependant, il manque quelques lignes au programme pour qu'il soit complet...

**Votre objectif est de compléter le programme pour pouvoir poser en douceur Perseverance sur Mars !**

On considère dans cette étude la dernière étape de l'atterrissage de Perseverance. Le système étudié, de masse m, est le rover soutenu à l'étage de descente. Le mouvement du centre de masse du système, noté M, est étudié dans le repère (O ; ; ) (voir schéma ci-dessous).

L'étage de descente contrôle sa trajectoire grâce à 3 rétrofusées : gauche, centrale et droite. Les 3 rétrofusées peuvent être allumées en même temps. On notera , et les forces de poussée exercées respectivement par les rétrofusées gauche, centrale et droite.

Le vecteur vitesse initiale du système est vertical orienté vers le bas et a pour valeur 100 m.s-1.

La position initiale du système a pour coordonnées (500 ; 0).



O

Sky Crane

Rover Perseverance

Zone d'atterrissage

Rétrofusée centrale allumée

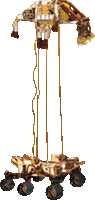
x

y

Rétrofusée droite allumée

M

* 1. Définir le référentiel d'étude.  
     *Le référentiel d'étude est le référentiel martien supposé galiléen (surface martienne muni du repère (O ; ; ) et d'un repère de temps).*
  2. Déterminer les forces exercées sur le système. Les représenter sur un schéma.  
     *Les forces exercées sur le système sont : le poids et les forces de poussée , et .*



M

* 1. Un extrait du programme Python est donné ci-dessous. Identifier la valeur de l'intensité de la pesanteur martienne et de la force de poussée maximale des rétrofusées gauche, centrale et droite.

**

*L'intensité de la pesanteur est représentée par la variable gravity, de valeur 3,8 m.s-2.*

*La force de poussée maximale de la rétrofusée centrale est représentée par la variable central\_thrust\_max, de valeur 73000 N.*

*La force de poussée maximale des rétrofusées gauche et droite est représentée par la variable lateral\_thrust\_max, de valeur 9000 N.*

* 1. Dans un référentiel donné, la somme vectorielle des forces exercées sur un système de masse *m* constante est reliée de façon approchée au vecteur variation de vitesse du centre de masse M pendant une durée très courte ∆t par :

Déterminer les coordonnées dans le repère (O ; ; ) du vecteur variation de vitesse du centre de masse M pendant une durée très courte ∆t.





**

* 1. On donne ci-dessous un deuxième extrait du programme. Repérer la ligne donnant le calcul de la coordonnée ∆vx. Donner la masse du système {rover + étage de descente}.



*La coordonnée ∆vx est calculée à la ligne 104 : c'est la variable delta\_vx.*

*La masse du système est de 1825 kg.*

* 1. En vous inspirant de la syntaxe de la ligne donnant le calcul de la coordonnée ∆vx, compléter la ligne permettant de calculer la coordonnée ∆vy.

*delta\_vy = delta\_t \* (gravity - self.central\_thrust / 1825.)*

* 1. Déterminer les coordonnées dans le repère (O ; ; ) du vecteur variation de position du centre de masse M pendant une durée très courte ∆t en fonction du vecteur vitesse .

* donc  Les coordonnées de sont *

* 1. Repérer dans le programme les lignes correspondant au calcul des coordonnées du vecteur vitesse puis compléter les lignes permettant de calculer les coordonnées ∆x et ∆y.

*Les coordonnées vx et vy sont calculées respectivement aux lignes 106 et 107 : ce sont les variables self.vx et self.vy.*

*delta\_x = delta\_t \* self.vx*

*delta\_y = delta\_t \* self.vy*

Vous avez complété le programme Python !

Votre objectif désormais : poser Perseverance en douceur (vy < 15 m/s)

dans la zone d'atterrissage.